

ASUPRA CONVERGENȚEI UNOR PROCESE ITERATIVE ASOCIAȚE LA O CLASĂ DE SISTEME LINIARE

de
VASILE BERINDE

Introducere

Rezolvarea numerică a unui însemnat număr de probleme puse de practică revine la găsirea soluției (unice) a unui sistem de n ecuații cu n necunoscute :

$$Au = b \quad (1)$$

Deși literatura dedicată acestui capitol al matematicii este vastă, totuși metodele teoretice „exacte” (Gauss, regula lui Cramer, metoda pivotului, a rădăcinilor pătrate etc.) sunt imutilizabile practic pentru n mare, odată, din cauza necesarului de memorie pe care îl reclamă, apoi, datorită acumulării erorilor de rotunjire care, la sistemele rău condiționate, pot să denatureze rezultatul final.

Metodele iterative au meritul, în ciuda erorilor inerente lor, că înălțură ambele inconveniente ale metodelor exacte, pentru o largă clasă de probleme.

§1. Metode iterative staționare liniare de bază

Scriem sistemul (1), printr-o descompunere regulată a matricii A , în forma redusă

$$u = Gu + k, \quad (2)$$

cu G nesingulară, unde

$$G = I - M A, \quad k = Mb, \quad M \text{ nesingulară.}$$

Atașăm sistemului (2), următoarele procese iterative :

$$(a) \quad u^{(n+1)} = (I - MA)u^{(n)} + Mb$$

$$(b) \quad u^{(n+1)} = Lu^{(n+1)} + Uu^{(n)} + c, \quad n = 0, 1, 2, \dots$$

unde : $L + U = I - M A$, $M = D^{-1}$ în (b), iar $D = \text{diag } A$, L , U matricele triunghiulare strict sub — și supra — diagonale.

1°. Dacă în (b) avem, ca înainte, $M = D^{-1}$, atunci

$$I - MA = I - D^{-1}A = D^{-1}(D - A)$$

și cu L , U avind aceeași semnificație, (b) este cunoscută metodă Gauss-Seidel.

Din metoda (a), prin particularizări, obținem diverse metode iterative cunoscute.

2°. Luând $P = -M$, obținem metoda Richardson staționară generalizată

$$u^{(n+1)} = R_p u^{(n)} + Pb, \text{ unde } R_p = I + PA.$$

3°. Dacă în 2 luăm $P = pI$, $p \neq 0$, obținem metoda Richardson staționară

$$u^{(n+1)} = R_p u^{(n)} + pb, \quad R_p = I + pA.$$

4°. Dacă în (a) punem $M = D^{-1}$, $D = \text{diag } A$ nesingulară, atunci obținem metoda Iacobi

$$u^{(n+1)} = Bu^{(n)} + c,$$

unde $B = D^{-1}C$, $c = D^{-1}b$, $C = D - A$.

Observații: a) Metoda Iacobi poate fi obținută și ca un caz particular al metodei 2; punind $P = D^{-1}$.

b) Dacă luăm M astfel încât

$$I - M \Lambda = (I - L)^{-1} U,$$

cu notațiile cunoscute, metoda Gauss-Seidel poate fi obținută din (a). Această cale nu este însă comodă, deoarece în expresia lui c din (b), apare și A^{-1} . Așa că calcula pe A^{-1} , presupune tot atât de mare efort ca și pentru rezolvarea sistemului (1).

Aplicând relaxarea metodelor (a) și (b), obținem metode iterative care sunt, în general, mai rapid convergente decât primele. O prezentare amănunțită a acestui subiect este făcută în [1]. Noi vom discuta aici numai metoda SOR, obținută prin relaxarea metodei Gauss-Seidel:

5°. $u^{(n+1)} = B_\omega u^{(n)} + \omega c$

unde $B_\omega = \omega B + (1 - \omega) I$, unde $\omega \in (0, 2)$ este factorul de relaxare. În §5 vom face cîteva observații privind alegerea unei anumite metode iterative, pentru rezolvarea unei probleme date.

§2. Condiții suficiente pentru convergența proceselor iterative

O condiție suficientă pentru ca un proces iterativ de tipul (a) sau (b) asociat sistemului (2) să fie convergent, este (vezi [6]) ca $\|G\| < 1$, unde $\|\cdot\|$ este o normă canonica oarecare definită peste algebra matricelor.

Stim că în acest caz ([1], [2], [3], [6]) raza spectrală a lui G este subunitară și, în concluzie, procesele iterative atașate sunt convergente.

Condiția $\|G\| < 1$ este însă foarte restricțivă. Toate normele canonice ale matricii

$$G = \begin{bmatrix} 2 & 15/4 \\ -1 & -2 \end{bmatrix}$$

sunt supraunitare, deci nu satisfac condiția $\|G\| < 1$; totuși, valorile proprii ale sale sunt $\lambda_1 = \frac{1}{2}$, $\lambda_2 = -\frac{1}{2}$, deci spectrul lui G este subunitar. Se pune astfel problema găsirii unor criterii mai „slabe” care să fie comod de verificat în practică. Evident, este exclusă determinarea tuturor valorilor proprii ale lui G , operație mult mai laborioasă decit rezolvarea sistemului (2), pentru a verifica faptul că spectrul lui G este subunitar.

În [1] sunt prezentate multe criterii, pentru diferite clase de matrice, dar nici unul dintre ele nu este practic. Vom descrie în cele ce urmează un criteriu care să aibă acest atribut.

§3. Condiții necesare și suficiente pentru convergența proceselor iterative

O condiție necesară și suficientă pentru ca procesele iterative de tipul (a) sau (b) să fie convergente, oricare ar fi alegerea vectorului inițial $u^{(0)}$, este ca raza spectrală a lui G să fie subunitară, [6]. Vrem să cerceăm îndeplinirea acestei cerințe pentru clasa sistemelor liniare, a căror matrice, în forma redusă (2), G , are toate elementele pozitive și, în plus, satisfac condiția

$$\|G\|_\infty = 1. \quad (3)$$

Această clasă de sisteme apare, spre exemplu, în rezolvarea ecuațiilor diferențiale cu derivate parțiale prin metoda elementului finit ([7], [8]).

§4. Forma normală Frobenius. Metoda lui Danilevski

Dacă toate elementele unei matrice pătrate sunt pozitive atunci valoarea proprie de modul maxim a sa este pozitivă. (T. Perron, anunț parțial, [6]).

Fie :

$$D(\lambda) = \det [G - \lambda I] = 0$$

ecuația caracteristică a matricii G . Dacă $D(\lambda)$ este scris în forma normală Frobenius, atunci

$$D(\lambda) = (-1)^n (\lambda^n - p_1 \lambda^{n-1} - p_2 \lambda^{n-2} - \dots - p_n)$$

Din condiția (3) deducem că valorile proprii ale lui G sunt, în modul, cel mult egale cu 1. Pentru a arăta că ecuația $D(\lambda) = 0$ nu admite rădăcina $\lambda = 1$, este suficient să arătăm că $p_1 + p_2 + \dots + p_n \neq 1$ (4).

În acest scop, matricea A este adusă la forma normală Frobenius, efectuând asupra ei transformări care conservă valorile proprii, utilizând metoda lui Danilevski.

Pentru clasa de sisteme liniare considerate, matricea G este de tip bandă; s-a elaborat un subprogram care aduce matricea G la forma normală Frobenius și verifică condiția (4). Notiunile cuprinse în acest paragraf sunt prezentate pe larg în [6].

§5. Concluzii

Metoda descrisă aici, pentru verificarea convergenței unui proces iterativ, este utilă atunci cind sistemele fac parte dintr-o clasă particulară, deosebită în aplicații practice, cele cu matricea de tip bandă.

Pentru cazul unei matrice oarecare, deci cu puține elemente nule, atât memorarea ei cât și aducerea la forma normală Frobenius, sunt laborioase.

Odată verificată convergența procesului iterativ, poate fi aleasă una dintre cele cinci metode descrise în [1]. Dintre toate, metoda SOR, cu ω ales optim, este cea mai rapidă. Noi am preferat o variantă Gauss-Seidel accelerată [7], care este mult mai comod de aplicat (nu trebuie determinat ω optim, ca și în cazul metodei SOR).

Pentru sistemele liniare cu G matrice tridiagonală, se poate aplica o metodă directă simplă, bazată pe un rezultat recent al lui J. W. Lewis [4].

BIBLIOGRAFIE

1. YOUNG, D. M. — Iterative solution of large linear systems, Acad. Press, 1971;
2. VARGA, R. S. — Matrix iterative analysis, Englewood Cliffs, 1962;
3. HOUSEHOLDER, A. S. — The theory of matrices in numerical methods, Bul. Blaisdell Publishing Company, 1964;
4. LEWIS, J. W. — Inversion of tridiagonal matrices, in Numerische Matematik, 38, 333—345 (1982);
5. WOZNIAKOWSKI, H. — Round-off Error Analysis of Iterations of large Linear Systems, Numer. Math. 30, 301—314 (1978);
6. Démidovitch, B. S., alții — Éléments de calcul numérique, MIR, 1973;
7. PETREAN, L., PETER, D., BERINDE, V. — Influența condițiilor initiale ..., Sesințea a VII-a de comunicări și referate tehnico-științifice, 24.01.1981, Baia Mare;
8. PETREAN, L., PETER, D., BERINDE, V. — Asupra erorilor de determinare a cîmpului electric..., CNNE, 17—18 septembrie 1982, Timișoara, vol. 8, p. 147—152;

ABSTRACT

In this paper, some iterative procedures associated with a class of large linear systems are presented.

First, in § 1, we derive, in a unitary manner, five usual iterative methods. Next, in § 2, we resume some basic results in the theory of iterative processes.

Practical criteria, which assure the convergence of the methods, are given in § 3 and § 4. Finally, conclusions on the use of our results are summarized.